文章编号:1671-4598(2024)12-0191-10 DOI:10.16526/j.cnki.11-4762/tp.2024.12.028 中图分类号:TP183 文献标识码:A

基于改进秃鹰搜索算法优化门控循环单元的 短期建筑冷负荷预测模型

于军琪,代俊伟,权 炜,刘海巍

(西安建筑科技大学建筑设备科学与工程学院,西安 710055)

摘要:准确地预测建筑冷负荷对空调系统节能优化控制具有重要作用,因此提出一种改进秃鹰搜索算法(BES)优化门控循环单元(GRU)的短期冷负荷预测模型;首先采用完全噪声辅助聚合经验模态分解(CEEMDAN)算法,将建筑冷负荷数据分解为不同频率的分量,采用随机森林结合递归特征消除法为不同频率的分量选取对应的特征;最后采用改进 BES 算法对 GRU模型进行参数寻优,针对 BES 算法不足进行改进,引入 Sobol 序列初始化种群、采用非线性控制因子平衡 BES 算法搜索能力和自适应 t 分布策略提升算法寻优能力;实验结果表明,与 GRU 和改进 BES 算法优化后的 GRU 相比,提出的预测模型均方根误差下降 34.27,22.41、平均百分比误差下降 2.72%,2.63%、平均绝对误差下降 27.25,25.26;相较于其他预测模型,提出的预测模型具有更高的预测准确度,在实际工程应用中更具优势。

关键词:冷负荷预测;经验模态分解;秃鹰搜索算法;超参数寻优;门控循环单元

Short-term Building Cooling Load Prediction Model Based on Improved Bald Eagle Search Algorithm for Optimizing Gated Recurrent Unit

YU Junqi, DAI Junwei, QUAN Wei, LIU Haiyan

(School of Building Services Science and Engineering, Xi'an University of Architecture and Technology,

Xi'an 710055, China)

Abstract: It plays an important role to accurately predict the cooling load of buildings in energy-saving optimization control of air conditioning systems, therefore, an improved bald eagle search (BES) algorithm is proposed to optimize the short-term cooling load prediction model of gated recirculation units (GRU); Firstly, the complete ensemble empirical mode decomposition with adaptive noise (CEEMDAN) algorithm is used to decompose the building cooling load data into components with different frequencies, and the random forest combined with the recursive feature elimination method is used to select the corresponding features for the components with different frequencies; Finally, the improved BES algorithm is used to optimize the parameters of the GRU model. With the shortcomings of the BES algorithm, the Sobol sequence is introduced to initialize the population, adopting the nonlinear control factor to balance the search capability of the BES algorithm, and the adaptive t-distribution strategy to enhance the algorithm's optimization ability; Experimental results show that compared with the GRU and GRU with improved BES algorithm, the proposed prediction model decreases the root mean square error by 34. 27, 22. 41, the average percentage error by 2. 72%, 2. 63%, and the average absolute error by 27. 25, 25. 26; Compared with other prediction models, the proposed prediction model has a higher prediction accuracy, which is more advantageous in practical engineering applications.

Keywords: cooling load prediction; empirical mode decomposition; BES optimization algorithm; hyperparameter optimization; GRU

的任务奠定基础^[2]。

近年来产生大量关于建筑冷负荷预测的研究方法,目

前主要分为两类:基于物理模拟和数据驱动建模方法[3]。

物理模拟通过建筑能源模拟软件,基于热力学原理来预测

建筑冷负荷,但由于建筑结构复杂获得准确的参数困难,

难以精确模拟实际工程场景[4]。数据驱动方法忽略了建筑

0 引言

建筑行业是全球能源消耗的主要部分,特别是大型公 共建筑中的集中空调系统消耗的能源最多,节能潜力巨 大^[1]。准确的冷负荷预测不仅有助于规划集中空调系统的 运行周期和制定相应的节能策略,还能为建筑能源管理中

收稿日期:2023-10-25; 修回日期:2023-12-05。

基金项目:国家重点研发计划(2022YFC3802700)。

作者简介:于军琪(1969-),男,博士,教授,博士生导师。

权 炜(1975-),男,博士,副教授,硕士生导师。

引用格式:于军琪,代俊伟,权 炜,等.基于改进秃鹰搜索算法优化门控循环单元的短期建筑冷负荷预测模型[J].计算机测量与控制, 2024,32(12):191-200.

设计细节和建筑内部热量传递规律,使建模过程较为简单。 同时随着建筑自动化系统的发展,数据采集更加简便,数 据驱动模型的应用成本更低、适用范围更广。综上所述, 数据驱动方法在实际工程中更具优势。

早期数据驱动方法主要采用统计模型,例如多元线性 回归、高斯过程回归和差分整合移动平均自回归模型等^[5]。 这些统计模型在线性序列建模方面表现出色,但它们依赖 于参数假设检验,因此在复杂情境下的预测效果有限。目 前人工神经网络(ANN)在预测领域内备受瞩目,在建筑 能源预测中47%的预测模型都是基于ANN^[6]。然而,ANN 结构简单,无法有效地捕捉和利用时间序列数据中的先前 信息。为了解决这一问题,循环神经网络(RNN)被引入, 它能够循环递归地挖掘时间序列数据中的有效信息^[7],但 RNN 在处理时间跨度较长的序列数据中的有效信息^[7],但 RNN 在处理时间跨度较长的序列数据上会出现梯度消失和 梯度爆炸的问题。为改进 RNN 的局限性,1997 年长短期记 忆网络(LSTM)被提出,该模型更适合处理时间序列中的 长期依赖关系。但是 LSTM 的结构复杂,计算时间长^[8], 不利于实际应用。

GRU是 LSTM 的一种变体^[9],将 LSTM 的"遗忘门" "输入门""输出门"简化为 GRU 的"更新门"和"重置 门",使所训练的参数变少,网络结构更简单。GRU 在不 损失预测精度的情况下具有更快的运行速度,并且在许多 预测问题中表现出良好的性能^[10]。文献 [11]使用 RNN, LSTM 和 GRU 预测建筑能耗,实验结果表明 GRU 的预测 性能最好。文献 [12]研究对住宅建筑的中短期负荷预测, 使用 GRU 实现更高准确度。文献 [13]采用神经网络构建 冷负荷预测模型,实验结果表明,GRU 在冷负荷预测方面 优于 LSTM。以上研究证明了 GRU 在冷负荷预测中的有效 性,但 GRU 的超参数影响预测性能,如何设置超参数将是 一个难题。

目前,许多学者采用优化算法来确定神经网络超参数, 例如粒子群算法^[14],鲸鱼算法^[15],灰狼优化算法^[16]等。文 献 [17] 采用改进正弦算法优化 GRU 的学习率和隐藏层神 经元数量,提高模型的预测准确性。文献 [18] 采用改进 麻雀算法对 GRU 的隐藏层神经元数量、迭代次数和学习率 进行优化,降低了 RMSE 和 MAE。这些文献研究表明,采 用优化算法对 GRU 超参数优化可以提高模型的预测精度。 然而,智能优化算法本身寻优机制也存在不足,如早熟收 敛、易陷入局部最优等问题,限制了优化算法结合预测模 型在性能上的进一步提升空间。

许多学者在预测模型中加入分解技术提高预测精度^[19-21]。经验模式分解(EMD)通过分析数据的时间尺度特征进行信号分解,无需选取基函数,被认为是有效处理 非线性和非平稳数据的一种分解方法,但EMD算法存在由 间歇性信号引起的模式混合问题,导致破坏实际信号的变 化趋势。为解决这一问题,CEEMDAN算法在EMD算法 的每个分解阶段都加入自适应噪声,可以有效改善分解结 果并减少计算成本^[22]。文献 [23]采用样本熵对 CEEM- DAN 分解后的数据序列进行重构,成功解决分量序列之间 的自相关问题,然后运用 LSTM 对数据分量进行预测。文 献 [24] 采用 CEEMDAN 将原始建筑能耗数据分解为多个 不同频率分量。然后用 RF 预测高频分量,用 LSTM 预测 其余分量,实验结果证明加入分解技术后有效提升模型预 测准确度。这些研究进一步强调了分解技术对提升模型预 测精度的重要性。

本文根据上述的研究问题,提出一种混合模型来预测 建筑冷负荷,所提出的混合模型采用每种方法的优点来克 服彼此的局限性。最后,通过均方根误差(RMSE)、平均 绝对百分比误差(MAPE)和平均绝对误差(MAE)这3 个评价指标验证本文提出的混合模型的有效性。本文研究 的贡献总结如下:

1)为了降低数据的波动性,提高数据的利用率。本文 采用 CEEMDAN 算法将原始冷负荷数据分解成若干个不同 频率的分量,为不同频率分量选取对应的特征。再使用 GRU 对每个分量进行预测,并整合每个分量的预测结果, 以获得最终的预测结果。

2)针对使用优化算法优化 GRU 超参数训练时间长,容易陷入局部最优的问题,选择寻优能力强的秃鹰搜索算法(BES)。并且针对 BES 的缺点,本文采用 3 种改进策略,提出 IBES 将其应用在 GRU 超参数优化中,提高模型的性能并调整网络的非线性程度。

3)提出一种 CEEMDAN-IBES-GRU 混合预测模型。 分析 CEEMDAN 对冷负荷数据分解的有效性。通过与其他 优化算法的性能分析比较,证明 IBES 在搜索速度和能力方 面的优势。结合实际案例,通过与其他模型的比较,验证 本文模型在冷负荷预测方面的准确性。

1 预测模型的建立方法

1.1 完全噪声辅助聚合经验模态分解

CEEMDAN 将非线性和非平稳序列分解成几个相对平 稳的分量。这些分量将被命名为本征模函数 IMF_k,本文定 义x(n)为建筑原始冷负荷数据序列, E_j ()是经过 EMD 分 解后的第j个分量,I为冷负荷数据集的样本总数。CEEM-DAN 算法分解步骤如下:

1) 在原始序列 x(n) 中添加幅值为 ε_0 的白噪声 $w^i(t)$ 得到:

$$x^{i}(t) = x(n) + \varepsilon_{0} w^{i}(t)$$
(1)

2)使用 EMD 算法对 xⁱ(t)进行 I 次分解,通过计算 均值得到第一个模态分量,计算公式如下:

$$\widetilde{\mathbf{IMF}}_{1}(n) = \frac{1}{I} \sum_{i=1}^{I} IMF_{1}^{i}(n) = \overline{IMF}_{1}(n)$$
(2)

3) 在第一个阶段 (j = 1) 计算第一个唯一的余量信号, 计算公式如下:

$$r_1(n) = x(n) - \mathbf{IMF}_1(n)$$
(3)

4) 将实验重复*i*次,在每次实验过程中,对信号 $r_1(n)$ + $\epsilon_1 E_1 [w^i(n)]$ 进行分解,当得到第一个 EMD 模态分量时

停止。此时得到第二个模态分量:

$$\widetilde{IMF}_{2}(n) = \frac{1}{I} \sum_{i=1}^{I} E_{1}\{r_{1}(n) + \varepsilon_{1}E_{1}[\omega^{i}(n)]\}$$
(4)

5) 在剩下的阶段中, 计算第 k 个余量信号, 得到:

$$r_k(n) = r_{k-1}(n) - \widetilde{IMF}_k(n)$$
(5)

6) 继续将实验重复 *i* 次,在每次实验过程中,对信号 $r_k(n) + \epsilon_k E_k [\omega^i(n)] 分解,当得到第一个 EMD 模态分量时$ 停止,此时得到第 <math>k+1 个模态分量:

$$\widetilde{\mathbf{IMF}}_{k+1}(n) = \frac{1}{I} \sum_{i=1}^{I} E_1\{r_k(n) + \varepsilon_k E_k[w^i(n)]\}$$
(6)

7) 重复 5) 至 7) 以获得所有 *IMF* 分量,直到余量信 号是单调函数并且不能被 EMD 分解。原始数据的最终分解 结果可以表示为:

$$x(n) = \sum_{k=1}^{K} \widetilde{\mathbf{IMF}}_{k} + R(n)$$
(7)

1.2 随机森林特征选择

目前对特征的选取方法常用相关系数法,例如皮尔逊, 斯皮尔曼和肯德尔相关系数等,这些方法在统计分析中常 用来衡量两个变量之间的线性或单调关系的强度。但这些 方法对模型中的非线性的变量效果较差,而且难以避免变 量之间的相互作用,导致不能准确计算相关系数。随机森 林(RF)作为一种集成学习算法^[25],被广泛应用于分类和 回归预测模型中,该算法能计算出各个特征的重要性系数, 有效地对变量之间的相关性进行分析。RF算法的基本原理 是通过随机重抽样产生多个训练集,在每个训练集中通过 反复二分数据构建决策树,再把各个决策树构建成一个集 成模型。RF选取特征变量的步骤如下:

 1)设置决策树的个数为 n,通过 bootstrap 方法从数据 集中抽取 n 个子样本数据集,未被抽取的样本集记为袋外 数据,用于训练以构建决策树。

2)把每个子样本集构建一个决策树,以方差最小作为 分支准则来选取最优特征作为决策树节点的划分。

$$I = \min \frac{\sum_{s=1}^{n} (X_s - \overline{X}_s)^2}{n}$$
(8)

式中, I 是最优特征变量, n 是样本数, X_s 为变量 s 的样本 值, \overline{X}_s 是变量 s 的样本平均值。RF 算法通过均方误差作为 评价指标来判断输入特征的重要度, 计算均方误差如式 (9) 所示:

$$MSE = \frac{\sum_{i=1}^{n} (Y_i - \overline{Y}_i)}{n}$$
(9)

3) RF 采用袋外数据对 n 个决策树进行测试,得到均 方误差 [$MSE_1, MSE_2, \dots, MSE_k$]。通过式 (10) 计算特征 的重要度。

$$V_{\rm im} = \frac{\sum_{j=1}^{k} (MSE_j - MSE_{kj})}{k \times S_E} \tag{10}$$

式中, V_{im} 表示特征的重要度,k是决策树的个数, S_E 是决策树标准误差。利用 RF 算法可以得到各个特征对负荷的

影响系数,但无法确定预测模型的最佳输入特征个数,因 此本文采用 RF 结合递归特征消除法(RFE)来确定最佳 特征数量。RFE 主要原理通过反复建立模型,对各个特征 的得分进行排序,选择的得分最高的特征,最终构建一个 新的特征子集,遍历所有特征后停止,最终得到最佳特征 数量。

1.3 门控循环单元

GRU由"更新门"和"重置门"组成,"更新门"决定有多少以前的状态应该保留,有多少新的输入应该添加, 而"重置门"决定有多少以前的状态应该被忽略。通过简 化 LSTM 的结构,GRU 显示出更高的计算效率,同时取得 了相当的性能。标准的 GRU 神经网络结构如图 1 所示。



图1 标准 GRU 结构

GRU中的重置门实现了对输入以及先前状态进行选择 性遗忘和更新的能力,输入变量 x_i 与前一时刻的隐状态变 量 h_{r-1} 经过 Sigmoid 非线性变换后输入到重置门中,如式 (11) 所示:

$$\boldsymbol{r}_{t} = \sigma(\boldsymbol{x}_{t}\boldsymbol{W}_{r} + \boldsymbol{h}_{t-1}\boldsymbol{U}_{h} + \boldsymbol{b}_{r})$$
(11)

式中, r_t 作为重置门, σ 为 Sigmoid 激活函数, x_t 为t时刻的输入信息, W_r 表示当前重置门下输入信息权重参数, h_{t-1} 为t-1时刻的隐藏层状态, U_t 为当前隐藏层状态下重置门的权重参数, b_r 是偏置参数。

更新门是控制候选状态 h_i 是否依赖上一时刻的状态 h_i, 过滤部分前一时刻隐藏状态的信息,保留有价值的 信息。

$$\boldsymbol{z}_{t} = \boldsymbol{\sigma}(\boldsymbol{x}_{t}\boldsymbol{W}_{z} + \boldsymbol{h}_{t-1}\boldsymbol{U}_{z} + \boldsymbol{b}_{z})$$
(12)

式中, z, 作为更新门, W_z 为更新门下输入信息权重参数, U_z 为当前隐藏层状态下更新门的权重参数, b_z 是偏置参数。

当前时刻的候选状态 \hat{h}_{i} ,由上一时刻的隐藏状态 h_{i-1} 与重置门 r_{i} 进行矩阵相乘得到,并与当前时刻输入 x_{i} 经过 tanh 激活函数转化而来。

 $\tilde{h}_{t} = \tanh(x_{t}\boldsymbol{W}_{h} + (\boldsymbol{r}_{t} \odot \boldsymbol{h}_{t-1})\boldsymbol{U}_{h} + \boldsymbol{b}_{h})$ (13)

式中, tanh 为激活函数, ⊙表示向量中按元素点乘。U_ℓ 是 权重参数, b_ℓ 偏置参数。

细胞单元当前时刻的隐藏状态 h_i ,由上一时刻的隐藏状态 h_{i-1} 和当前时刻的候选状态 \tilde{h}_i ,分别经过更新门 z_i 作用后得到。综上,GRU 的状态更新公式为:

(14)

$$\boldsymbol{h}_{t} = \boldsymbol{z}_{t} \odot \boldsymbol{h}_{t-1} + (1 - \boldsymbol{z}_{t}) \odot \boldsymbol{h}_{t}$$

在建筑冷负荷预测过程中,GRU神经网络的关键优势 在于其能够有效地利用前一时刻的历史冷负荷信息来处理 序列数据,以及借助该信息影响下一时刻的冷负荷输出, 正因如此,本文选择采用GRU神经网络。

1.4 秃鹰搜索算法

秃鹰搜索(BES)算法由马来西亚学者 Alsatter^[26]提 出,这是一种新颖的启发式优化算法,模仿秃鹰在寻找猎 物时的狩猎行为。BES 算法相对于其他群智能优化算法的 优点是搜索能力强,收敛速度快。该算法可分为 3 个阶段: 在第一阶段(选择阶段),秃鹰种群选择猎物数量最多的空 间;在第二阶段(搜索阶段),秃鹰种群在选定的空间内搜 索猎物;在第三阶段(俯冲阶段),秃鹰从第二阶段确定的 最佳位置俯冲捕获猎物。

1.4.1 选择阶段

秃鹰种群搜索空间位置更新公式如下:

 $P_{i,\text{new}} = P_{\text{best}} + \alpha \times r \times (P_{\text{mean}} - P_i)$ (15) 式中, α 是控制秃鹰位置变化的参数,取值在 1.5~2 之间, r 作为随机数,取值在 0~1 之间。 $P_{i,\text{new}}$ 表示第 i 个秃鹰更新 的位置, P_{best} 表示秃鹰种群选择的最优位置, P_{mean} 是当前秃 鹰种群的平均位置, P_i 表示种群中第 i 个秃鹰个体的位置。 1.4.2 搜索阶段

在搜索阶段中,秃鹰种群在确定的搜索空间中搜寻猎物,并在空间中以螺旋状飞行,确定俯冲捕食猎物的最佳 位置,秃鹰种群位置更新公式如下:

$$P_{i,\text{new}} = P_i + x(i) \times (P_i - P_{\text{mean}}) + y(i) \times (P_i - P_{i+1})$$
(16)

$$x(i) = \frac{xr(i)}{max(|xr|)}, y(i) = \frac{yr(i)}{max(|yr|)}$$
(17)

$$\begin{cases} xr(i) = r(i) \times \sin(\theta(i)) \\ yr(i) = r(i) \times \cos(\theta(i)) \end{cases}$$
(18)

$$\begin{cases} \theta(i) = a \times \pi \times rand\\ r(i) = \theta(i) + R \times rand \end{cases}$$
(19)

式中, a 为控制螺旋飞行角度参数,取值范围为 5~10; R 为控制螺旋飞行圈数参数,取值范围为 0.5~2; $\theta(i)$ 与 r(i) 分别为螺旋运动方程的极角与极径; xr(i) 和 yr(i) 为确定秃 鹰的极坐标位置,取值范围均为-1~1, P_{i+1} 表示第 i+1 只 秃鹰的当前位置。

1.4.3 俯冲阶段

在俯冲阶段,秃鹰在搜索空间中的最佳位置向目标猎物俯冲,秃鹰种群中其他个体也向最佳位置移动并对猎物 展开攻击,种群位置更新公式如下:

$$P_{i\text{.new}} = rand \times P_{\text{best}} + x1(i) \times (P_i - c1 \times P_{\text{mean}}) + y1(i) \times (P_i - c2 \times P_{\text{best}})$$
(20)

$$x1(i) = \frac{xr(i)}{max(|xr|)}, y1(i) = \frac{yr(i)}{max(|yr|)}$$
(21)

$$\begin{cases} xr(i) = r(i) \times \sinh(\theta(i)) \\ yr(i) = r(i) \times \cosh(\theta(i)) \end{cases}$$
(22)

$$\begin{cases} \theta(i) = a \times \pi \times rand\\ r(i) = \theta(i) \end{cases}$$
(23)

式中, c1 和 c2 是秃鹰向最佳点和中心点的移动强度,取值 范围为 [1, 2]。

2 模型的改进与框架

2.1 改进秃鹰搜索算法

相较于其他智能优化算法,秃鹰搜索算法在收敛速度 和搜索性能好,但算法本身仍存在容易陷入局部最优和收 敛精度低的问题,在求解过程中还有许多改进空间。因此 本文提出3个改进策略对原始的秃鹰搜索算法进行改进。

2.1.1 Sobol 序列初始化种群

群智能算法的初始解在解空间中的分布影响算法的收 敛速度和优化性能。原始 BES 算法采用随机初始化种群的 方式,导致初始解分布相对不均匀,进而影响算法的性能。 为解决这一问题,本文采用 Sobol 序列来初始化秃鹰搜索算 法的种群。Sobol 序列是一种低差异的随机序列,其特点在 于每个维度都使用底数为 2 的根基反转矩阵,使得在每个 维度上生成均匀且不重复的初始候选解。为验证 Sobol 序列 与随机分布在解空间中的分布差异,本文生成一个规模为 100 的种群,并绘制它们在二维空间的随机数分布图。由图 2 对比可知,通过 Sobol 序列生成的种群分布更均匀且覆盖 解空间更全面。



图 2 随机法与 Sobol 序列生成个体分布图

2.1.2 非线性控制因子

在秃鹰搜索算法的选择搜索空间阶段,寻优性能由控制因子α决定,其值随机在[1.5,2]内选取,若选取后的 值过小,导致秃鹰种群所在位置聚集,收敛速度加快,但 全局搜索能力下降;若选取后的值过大,导致秃鹰种群位 置分散,搜索范围扩大,提高全局搜索能力,但局部搜索 能力下降。因此,为了最大化地发挥秃鹰搜索算法的寻优 能力,本文提出一种非线性控制因子 CL,用于搜索空间范 围中,它可以被定义为:

$$CL = \alpha \times \left(\frac{T_{\max} - t}{T_{\max} + t} + 1\right)$$
(24)

式中, T_{max} 作为最大迭代次数, t 为当前迭代次数。迭代初 期全局搜索时, 控制因子 CL 较大, 非线性变化速率快, 这使得种群不断探索未知区域, 保持较高的全局搜索能 力, 从而防止算法过早收敛。在迭代后期 CL 较小, 非线 性变化速率慢, 保持较高的局部搜索能力, 提高算法的收 敛速度。此时秃鹰种群在第一阶段的位置更新公式, 如下 式所示:

$$P_{i,\text{new}}^{t} = P_{\text{best}} + CL \times r \times (P_{\text{mean}} - P_{i})$$
 (25)
2.1.3 自适应t分布

t 分布又被称为学生分布,含有参数自由度 *m*,t 分布的曲线形态与自由度 *m* 相关,它的概率密度函数为:

$$P_{t}(x) = \frac{\Gamma\left(\frac{m+1}{2}\right)}{\sqrt{m\pi} \times \Gamma\left(\frac{m}{2}\right)} \times \left(1 + \frac{x^{2}}{m}\right)^{-(m+1)/2}$$
(26)

当t分布的自由度 m 为1时,此时t分布为柯西分布。当t 分布的自由度 m 为无穷大时,此时t分布为高斯分布,柯西分 布和高斯分布都是t分布的两种特殊形式。为了解决秃鹰搜索 算法在迭代后期陷入局部最优的问题,本文采用t分布对秃鹰 个体位置进行扰动更新。此时秃鹰位置更新公式为:

$$P_{i,\text{norm}}^{t} = P_{i} + P_{i} \times t(iter) \tag{27}$$

式中, P_i 为秃鹰个体的位置, $P'_{i,new}$ 为t分布扰动后的新位置, t(*iter*)作为自由度为*iter*的t分布算子。在算法迭代早期*iter* 较小,t分布接近柯西分布,通过t(*iter*)对秃鹰个体 P_i 进行扰 动,增强算法的全局搜索能力。在算法迭代后期*iter*较大, t分布接近高斯分布,此时t(*iter*)对秃鹰个体 P_i 扰动减 弱,增强算法的局部搜索能力,加快算法收敛速度。在算 法迭代的中期,t分布是由柯西分布逐渐转向高斯分布,它 具有两种分布的优点,能够平衡算法的全局和局部搜索 能力。

2.2 IBES 性能验证

本文的实验环境在 12th Gen Intel (R) Core (TM) i5-12500H, Matlab2022b 中验证 IBES 算法的性能。选取 4 个经典标准测试函数进行测试,如表 1 所示,其中函数 Sphere 和 Rosenbrock 为单峰函数,用于检验算法的收敛速 度和局部快速求解能力的准确性,Ackley 和 Penalized 为多 峰函数,用于测试算法的全局搜索能力和跳出局部最优解 的能力,测试函数最优解为 0。本文用上述的 4 个标准测 试函数对粒子群算法 (PSO),鲸鱼优化算法 (WOA),灰 狼优化算法 (GWO),BES,IBES 算法进行测试,种群规 模均为 30,最大迭代次数均为 500,测试函数维度为 30。 在同一实验环境下,分别对每个测试函数独立运行 30 次, 采用结果的平均值,标准差和最小值作为算法性能评价 指标。

通过分析表2中的数据,可以得出本文优化算法在4个 标准测试函数中运行的结论。在 Sphere 函数中,相较于另 外3种算法, IBES和BES算法都能直接探索到最小值, 显 示出这两种算法在该单峰函数中的出色性能。进一步考察 Rosenbrock 函数, 该函数是测试优化算法性能的非凸函数, 具有多个局部最小值和复杂的鞍点结构,使算法难以收敛 到最小值。然而 IBES 在 Rosenbrock 函数中求解的最小值 远低于其余算法,结果表明 IBES 算法在处理非凸优化问题 时具有较高的效率和准确性,能够在复杂的函数结构中实 现更为精确的全局最小值搜索。在 Ackley 和 Penalized 这两 个多峰函数中, IBES 算法相对于其他算法展现出更高的寻 优性能,同时也说明 IBES 算法在处理具有多个局部极小值 的复杂多峰函数中的优越表现。这些结果说明 IBES 算法在 单峰和多峰函数的求解能力上都具有优势。此外,结合图 3 可以进一步看出,在4个测试函数的迭代曲线中,IBES算 法的迭代速度更快,搜索最优解的能力更强,而且在求解 适应度值的过程中,其稳定性也优于其他4种算法。因此, IBES 算法具有良好的稳定性和较快的收敛速度,能够适用 于 GRU 超参数优化。由此可见,本文提出的 IBES 算法具 有更好的搜索能力和更好的稳定性,具有良好的应用价值。

测试函数	公式	范围		
Sphere	$F_1(x) = \sum_{i=1}^n x_i^2$	$-100 \sim 100$		
Rosenbrock	$F_{2}(x) = \sum_{i=1}^{n} [100(x_{i+1} - x_{i}^{2})^{2} + (x_{i} - 1)^{2}]$	$-30 \sim 30$		
Ackley	$F_{3}(x) = -20 \exp\left(-0.2 \sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_{i}^{2}}\right) - \exp\left[\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \cos(2\pi x_{i})\right] + 20 + e$	$-32 \sim 32$		
Penalized	$F_4(x) = \frac{\pi}{n} \{ 10\sin^2(\pi y_1) + \sum_{i=1}^n (y_i - 1)^2 [1 + \sin^2(\pi y_{i+1})] \} + \sum_{i=1}^n u(x_i, 10, 100, 4)$	$-50 \sim 50$		

表1 测试函数

测试函数	指标	PSO	GWO	WOA	BES	IBES
Sphere	平均值	446	406	356	0.257	0.057 7
	标准差	3 600	3 600	294	1.29	1.09
	最小值	8.16×10^{-3}	3.34×10^{-4}	1.45×10^{-4}	0	0
Rosenbrock	平均值	6.81×10^{5}	1.05×10^{6}	1.01×10^{5}	1.16	0.090 6
	标准差	9.13×10^{6}	1.12×10^{7}	1.19×10^{6}	16.7	1.50
	最小值	0.928	26.2	25.4	4.43×10^{-4}	2.94×10^{-6}
Ackley	平均值	2.04	0.584	1.19×10^{-4}	0.075 6	0.030 8
	标准差	3.08	2.75	1.82×10^{-3}	0.016 6	5.59×10^{-3}
	最小值	8.77 $\times 10^{-3}$	2.89×10^{-14}	4.53×10^{-12}	5.43 $\times 10^{-16}$	4.44×10^{-16}
Penalized	平均值	1.31×10^{6}	4.27×10^{6}	3.27×10^{6}	8.16×10^{-4}	7.14 \times 10 ⁻⁵
	标准差	3.73×10^{7}	3.73×10^{7}	3.13×10^{7}	0.016 1	6.85×10^{-4}
	最小值	2.69	0.028 7	5.73×10^{-3}	3.12×10^{-8}	1.54×10^{-13}



图 3 测试函数迭代曲线图

2.3 提出的混合预测模型

在优化 GRU 时,采用 IBES 算法将 GRU 的平均绝对 误差(MAE)作为 IBES 的适应度函数,如式(28)所示。 在此过程中,秃鹰个体的位置被用作 GRU 中待优化的超参 数,包括隐藏层神经元个数、初始学习率和 L2 正则化系 数。选择这 3 个超参数的原因是:隐藏层神经元个数对神 经网络的学习能力具有决定性作用;初始学习率影响网络 的收敛能力;而 L2 正则化系数则用于防止过拟合现象的 发生:

$$fitness = \frac{\sum_{i=1}^{n} |\hat{y}_i - y_i|}{n}$$
(28)

式中, \hat{y}_i 为 GRU 测试集的预测值, y_i 为测试集的真实值,n为测试集样本个数。本文提出的 CEEMDAN-IBES-GRU 模型的模型流程如图 4 所示,具体实施步骤如下:



图 4 CEEMDAN-IBES-GRU 模型流程图

1) 对原始数据进行预处理, 剔除数据中的异常值;

2)采用 CEEMDAN 算法对原始冷负荷数据分解,利用 RFE 算法对影响冷负荷特征进行筛选,选择与负荷显著相关的特征作为模型输入,获得最终数据集,将数据集划分为训练集和测试集,并归一化处理;

3) 设置 GRU 网络结构,秃鹰搜索算法的种群数量和 最大迭代次数;

4)采用 Sobol 序列优化秃鹰种群初始位置。把平均绝 对误差(MAE)值作为 IBES 的适应度函数,计算适应度 值,获得算法当前的最优解;

5)在秃鹰选择搜索阶段,使用式(25)进行位置更新,在秃鹰搜索空间猎物阶段,利用式(16)进行种群位置更新,在俯冲捕获猎物阶段,利用式(27)进行 t 分布扰动变异更新种群位置。

6)继续计算种群个体适应度值,保存最优个体和全局 位置;

7) 如果适应度值小干模型的阈值,则此时输出最优超 参数并将其赋值给 GRU 模型进行训练;否则,跳到 4) 继 续寻优,直到满足条件为止;

8) 输出模型的预测结果。

案例研究 3

3.1 实验数据来源

本文以陕西省西安市一栋商业建筑为研究对象,该商 业建筑共有8层,建筑面积15.5万m²。数据记录日期从 2022 年 5 月 1 日到 8 月 31 日, 总共 122 天。为了进行预测 模型的训练和测试,本文选取该建筑的空调机组运行的冷 负荷数据为案例。冷负荷数据来源于该建筑的能耗监测管 理平台,而室外气象数据来源于该建筑所安装的环境监测 传感器,数据采样频率均为1小时。采用 CEEMDAN 算法 将冷负荷数据分解为 IMF 9 个分量 (IMF1, IMF2, …, IMF9)和一个残差分量,分解结果如图 5 所示,将各 IMF 分量与原始数据中的特征构成新的数据集。由于影响建筑 冷负荷的特征具有不同的量纲单位,需要对原始冷负荷数 据和气象数据进行归一化处理,归一化公式如式(29) 所示:

$$Z^* = \frac{z - z_{\text{mean}}}{z_{\text{std}}} \tag{29}$$

式中,Z*为原始数据归一化后数据,zmean为原始数据的均 值,z_{std}为原始数据的标准差。



图 5 建筑冷负荷数据分解结果

3.2 输入特征选择

本文研究目的是预测未来一小时的冷负荷。同时考虑 到冷负荷的滞后性,将历时-3小时的冷负荷和气象变量共 18个特征作为输入,如表3所示。然后,将这些特征输入 到 RF 算法中进行特征选择。虽然通过 RF 算法可以得到特 征的影响系数,但无法确定最佳输入特征的数量。因此本 文将 RF 计算后的特征输入 RFE 中,通过排序构成一个新 的特征集合。这一方法的优势在于充分考虑冷负荷预测的 复杂性,不仅考虑历史数据的影响,还通过结合 RF 和 RFE 算法,进一步提炼出最为关键和具有显著性的特征, 以提高模型的性能和预测准确性。

表 3 输入的特征

符号	特征意义	单位
Lag1,Lag2,Lag3	前1~3时刻冷负荷值	kW
SR1,SR2,SR3	前1~3时刻太阳辐射量	W/m^2
Temp1, Temp2, Temp3	前1~3时刻室外温度	°C
RH1,RH2,RH3	前1~3时刻室外湿度	%
WS1,WS2,WS3	前1~3时刻室外风速	m/s
WD1,WD2,WD3	前1~3时刻室外风向	deg

IMF1 分量的特征选择采用 RF 算法, 计算结果如图 6 所示,并结合 RFE 方法得出了最佳特征数量,如图 7 所示。 在 RFE 的过程中,从潜在影响负荷的 18 个特征中, 洗出 8 个最为关键的特征,包括前1~2小时的室外温度、前1~3 小时的太阳辐射量、前1~2小时的冷负荷值以及前1小时 的室外相对湿度。这8个特征随后被纳入模型的输入参数 中,通过同样的算法,对其他 IMF 分量逐一进行特征选择, 而具体的结果则展示在表 4 中。在经过特征选择过程后, 不同频率的 IMF 分量选择不同的特征,进一步证明了不同 频率数据分量具有各自的特征。这也验证了对不同数据分 量进行特征选择的必要性,确保在建模和分析过程中能够 获得更准确的结果,因为特定频率范围内的特征对于模型 性能的影响是显著的, 而特征选择有助于有效地捕捉这些 重要特征,提高模型的预测准确性。





图 7 RFE 交叉验证得分

IMF 分量	所选特征
IMF1	Temp1, Temp2, Lag1, Lag2, SR1, SR2, SR3, RH1
IMF2	Temp1,Lag1,SR1,SR2,RH1
IMF3	Temp1,Lag1,SR1,RH1
IMF4	Temp1,RH1,Lag1,SR1
IMF5	Temp1,Lag1,SR1,SR2
IMF6	Temp1, Lag1, SR1
IMF7	Temp1,Lag1,SR1
IMF8	Temp1,Lag1,SR1,Temp2,SR2
IMF9	Temp1,Lag1,SR1,SR2,RH1
Residual	Temp1,Lag1,SR1,RH1

3.3 预测结果分析

考虑到该商业建筑的工作特点,每天9:00-21:00 为营业时间。因此,本文实验使用5月1日至8月23日上 午8:00至晚上21:00的数据作为训练数据,使用8月24 日至31日的数据作为测试数据。同时,为了验证模型的预 测效果,选取评价预测模型性能的3个重要指标,分别为 均方根误差(RMSE)、平均绝对百分比误差(MAPE)和 平均绝对误差(MAE)相应的计算公式如下:

$$RMSE = \sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y_i - \hat{y}_i)^2}$$
(30)

$$MAPE = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \left| \frac{y_i - \hat{y}_i}{y_i} \right| \times 100\%$$
(31)

$$MAE = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} | \hat{y}_i - y_i |$$
 (32)

式中, n 作为样本总数, \hat{y}_i 为测试集中的预测值, y_i 为测试 集中的真实值。

为了评估模型的改进部分对预测精度的影响,将改进前和改进后的模型进行比较分析,预测结果如表 5 所示。 在这 4 个预测模型中,CEEMDAN-IBES-GRU 模型预测精 度最高,其 RMSE, MAPE 和 MAE 分别为 10.8,0.85% 和 7.27,与未使用 CEEMDAN 算法的 IBES-GRU 相比,本 文模型 RMSE 减少 18.4, MAPE 减少 1.52%, MAE 减少 15.38。这是因为本文模型采用 CEEMDAN 算法将冷负荷 数据为不同频率的分量,然后对不同频率分量挖掘特征规 律针对性地建立模型,可以有效提高模型的预测精度。其 次,本文提出的模型相较于未采用 BES 算法的 CEEMDAN-GRU 模型,在 RMSE 方面减少 10.35, MAPE 减少 0.93%, MAE 减少 9.92,这些结果表明本文提出的 IBES 算法在优化 GRU 的超参数中发挥关键作用,通过自动搜索最优的隐 藏层神经元个数、初始学习率和 L2 正则化系数, IBES 算 法能够有效地优化 GRU 模型的超参数,使其更加适应本文的数据集,从而提高模型的预测能力。为了更清楚地呈现 对比结果,图 8 展示了这 4 种模型的预测折线图。与其他 3 种预测模型相比,CEEMDAN-IBES-GRU 得到的建筑冷负 荷预测值与实际值相差最小,拟合效果更好,具有最好的 预测效果。

表5 4种预测模型结果对比

预测模型	RMSE	$MAPE/\frac{0}{0}$	MAE
CEEMDAN-IBES-GRU	10.8	0.85	7.27
CEEMDAN-GRU	21.15	1.78	17.19
IBES-GRU	29.2	2.37	22.65
GRU	45.07	3.57	34.52



为了深入验证本文提出的预测模型的准确性,将本文 模型与 CEEMDAN-IBES-LSTM、IBES-LSTM、BES-GRU、LSTM、CNN、RBF和BP多个模型进行对比分析, 各模型的预测结果如表6所示。数据表明CEEMDAN-IBES-GRU比其他模型的误差都小,因此本文提出的组合 模型性能上相比其他模型有所提升。CEEMDAN-IBES- GRU相较于 CEEMDAN-IBES-LSTM,在 RMSE、MAPE 和 MAE 方面分别减少 6.61、0.43%和 4.79。这表明 GRU 模型比 LSTM 模型更适合于作为本文的基础模型来建立商 业建筑冷负荷预测模型。另外本文提出的 IBES-GRU 相对 于 BES-GRU,在 RMSE,MAPE 和 MAE 方面分别减少 4.01,1.11%,9.88。这些结果表明,引入 Sobol 序列初始 化种群、采用非线性控制因子和自适应 t 分布这 3 种改进策 略,能有效提升 BES 算法对 GRU 参数寻优能力。最后进 一步探讨 IBES 算法的通用性,IBES-LSTM 相对于原始 LSTM 模型,其 RMSE、MAPE 和 MAE 分别减少 17.27、 1.31%和 11.56。这表明本文提出的 IBES 算法,不仅在 GRU 超参数优化中表现卓越,同样在 LSTM 超参数优化中 展现出显著的优越性。

表 6 不同预测模型对比结果

预测模型	RMSE	MAPE/%	MAE
CEEMDAN-IBES-GRU	10.8	0.85	7.27
CEEMDAN-IBES-LSTM	17.41	1.28	12.06
IBES-GRU	29.2	2.37	22.65
IBES-LSTM	30.6	2.56	25.87
BES-GRU	33.21	3.48	32.53
GRU	45.07	3.57	34.52
LSTM	47.87	3.87	37.44
CNN	49.99	4.13	42.22
RBF	55.80	4.45	45.13
BP	63.94	4.92	52.08

3.4 CEEMDAN 分解性能验证分析

为了验证 CEEMDAN 分解算法对于冷负荷预测的有效 性,本文采用不同神经网络模型对建筑冷负荷进行预测。 在实验过程中,确保特征选择方法的一致性,通过对比未 经过 CEEMDAN 分解和经过 CEEMDAN 分解的神经网络 模型,使用 RMSE、MAPE 和 MAE 作为评价指标,实验 结果如表 7 所示。在所有的神经网络中,使用 CEEMDAN 分解的情况下, RMSE、MAPE 和 MAE 都相对较低,这 明确指出 CEEMDAN 分解在提高模型性能方面发挥了积极 作用。其次,在不同情况下,GRU 模型在 CEEMDAN 分 解和未分解的情况下都表现出最低的 RMSE、MAPE 和 MAE, 这表明 GRU 模型具有较好的稳定性和准确性。相 比之下, BP 神经网络表现最差, 由于其对于非线性数据的 拟合能力较弱。这表明在本文的冷负荷预测任务中, GRU 模型相对于其他模型更为有效。最后, CEEMDAN 算法的 有效性体现在它将冷负荷分解成多个不同频率的分量,为 每个分量建立模型并挖掘特征规律。特别是在处理具有非 线性和非平稳性特点的建筑冷负荷数据时, CEEMDAN 分 解有助于提高模型的预测准确性。通过使用 CEEMDAN 分 解方法,可以更好地捕捉和利用时间序列数据中的不同频 率变化信息,从而提高 GRU 模型的预测性能。

表 7 不同神经网络分解结果					
预测模型	是否 CEEMDAN 分解	RMSE	$MAPE/\frac{0}{10}$	MAE	
GRU	是	21.15	1.78	17.19	
	否	45.07	3.57	34.52	
LSTM	是	29.86	2.45	24.34	
	否	47.87	3.87	37.44	
CNN	是	30.49	2.26	22.46	
	否	49.99	4.13	42.22	
RBF	是	32.83	2.74	28.64	
	否	55.08	4.45	45.13	
BP	是	39.51	2.59	24.81	
	否	63.94	4.92	52.08	

4 结束语

准确预测大型公共建筑的冷负荷是一项具有挑战性的 任务。根据预测的冷负荷需求制定空调系统运行计划,可 以有效防止能源浪费。本文针对以往研究的不足提出了一 种新的用于大型公共建筑冷负荷预测的混合预测模型 CEEMDAN-IBES-GRU。与传统预测模型相比,该模型可 以根据不同频率分量,针对性挖掘数据信息,提高模型预 测精度。同时,针对 IBES 的缺陷问题,采用 Sobol 序列, 非线性控制因子和自适应 t 分布 3 种策略来改进以更加高效 地为 GRU 找到更合适的超参数。最后利用陕西省西安市某 大型公共建筑实际运行数据进行验证,并和其常用性能较 好的模型进行对比分析。可以得出以下结论:

1) CEEMDAN-IBES-GRU的误差与 IBES-GRU相比, RMSE减少18.4, MAPE减少1.52%, MAE减少15.38, 说明 CEEMDAN 可以提高预测模型准确性,根据不同周期 分量,针对性挖掘数据信息是一种更细致精确的数据处理 方法。

2) 通过 4 个标准测试函数对 IBES 进行验证, IBES 算 法在每个测试函数的最小值,平均值和标准差均优于 PSO, GWO, WOA, BES 算法,说明对 BES 的 3 个改进措施有 效,改进的 IBES 算法找到最优解的速度更快,收敛曲线更 平稳。

3) CEEMDAN-IBES-GRU 的误差比 GRU, RMSE, MAPE和MAE 明显降低,说明本文模型的改进有效,比 基准模型 GRU 有较大的性能提升。另外 CEEMDAN-IBES-GRU 比 CEEMDAN-IBES-LSTM、IBES-LSTM、LSTM、 CNN、RBF和 BP等主流模型预测精度更高,更适合对大 型公共建筑冷负荷进行精确预测。

本文的研究存在一些不足之处,未来的研究可以集中 在以下几个方面:首先,寻找更多更快地对神经网络超参 数优化算法,进一步降低混合预测模型的复杂性。其次, 引入更多的特征变量,进一步提高建筑冷预测的准确性及 其在实际工程中的应用。最后,把预测模型应用在不同的 建筑类型,如居住建筑,办公建筑,教育建筑等,并将进 一步提高预测模型的学习和泛化能力。通过这些改进措施, 我们可以进一步完善建筑冷预测模型,并为实际应用提供 更准确可靠的结果。

参考文献:

- LIN X, TIAN Z, LU Y, et al. Short-term forecast model of cooling load using load component disaggregation [J]. Applied Thermal Engineering. 2019, 157: 113630.
- [2] SHI H, CHEN Q. Building energy management decision-making in the real world: a comparative study of HVAC cooling strategies [J]. Journal of Building Engineering, 2021, 33: 101869.
- [3] YANG J, WU J, XIAN T, et al. Research on energy-saving optimization of commercial central air-conditioning based on data mining algorithm [J]. Energy and Buildings, 2022, 272: 112326.
- [4] FAN C, XIAO F, ZHAO Y. A short-term building cooling load prediction method using deep learning algorithms [J]. Applied Energy, 2017, 195: 222 - 233.
- [5] ATALAY SD, CALIS G, KUS G, et al. Performance analyses of statistical approaches for modeling electricity consumption of a commercial building in France [J]. Energy and Buildings, 2019, 195: 82-92.
- [6] FATHI S, SRINIVASAN R, FENNER A, et al. Machine learning applications in urban building energy performance forecasting: a systematic review [J]. Renewable and Sustainable Energy Reviews, 2020, 133: 110287.
- [7] RAHMAN A, SRIKUMAR V, SMITH AD. Predicting electricity consumption for commercial and residential buildings using deep recurrent neural networks [J]. Applied Energy, 2018, 212: 372 - 385.
- [8] ZHOU Y, LIU Y, WANG D, et al. Comparison of machinelearning models for predicting short-term building heating load using operational parameters [J]. Energy and Buildings, 2021, 253: 111505.
- [9] 孟宋萍,彭 伟,田晨璐.基于门控循环单元的非均衡数据驱动异常用电检测方法 [J]. 计算机测量与控制,2023,31 (10):54-60.
- [10] OZDEMIR A C, BULUS K, ZOR K. Medium-to long-term nickel price forecasting using LSTM and GRU networks [J]. Resources Policy, 2022, 78: 102906.
- [11] FAN C, WANG J, GANG W, et al. Assessment of deep recurrent neural network-based strategies for short-term building energy predictions [J]. Applied Energy, 2019, 236: 700 - 710.
- [12] WEN L, ZHOU K, YANG S. Load demand forecasting of residential buildings using a deep learning model [J]. Electric Power Systems Research, 2020, 179: 106073.

- [13] DONG F, WANG J, XIE K, et al. An interval prediction method for quantifying the uncertainties of cooling load based on time classification [J]. Journal of Building Engineering, 2022, 56: 104739.
- [14] LI J, ZHANG Z, WANG X, et al. Intelligent decision-making model in preventive maintenance of asphalt pavement based on PSO-GRU neural network [J]. Advanced Engineering Informatics, 2022, 51: 101525.
- [15] ZHANG C, JI C, HUA L, et al. Evolutionary quantile regression gated recurrent unit network based on variational mode decomposition, improved whale optimization algorithm for probabilistic short-term wind speed prediction [J]. Renewable Energy, 2022, 197: 668 682.
- [16] KILINC H C, YURTSEVER A. Short-term streamflow forecasting using hybrid deep learning model based on grey wolf algorithm for hydrological time series [J]. Sustainability, 2022, 14 (6): 3352.
- [17] MA H, ZHANG C, PENG T, et al. An integrated framework of gated recurrent unit based on improved sine cosine algorithm for photovoltaic power forecasting [J]. Energy, 2022, 256: 124650.
- [18] JIA P, ZHANG H, LIU X, et al. Short-term photovoltaic power forecasting based on VMD and ISSA-GRU [J]. IEEE Access, 2021, 9: 105939 - 105950.
- [19] GAO Y, HANG Y, YANG M. A cooling load prediction method using improved CEEMDAN and Markov Chains correction [J]. Journal of Building Engineering, 2021, 42: 103041.
- [20] JIAO Y, TAN Z, ZHANG D, et al. Short-term building energy consumption prediction strategy based on modal decomposition and reconstruction algorithm [J]. Energy and Buildings, 2023, 290: 113074.
- [21] ZHANG L, ALAHMAD M, WEN J. Comparison of time-frequency-analysis techniques applied in building energy data noise cancellation for building load forecasting: A real-building case study [J]. Energy and Buildings, 2021, 231: 110592.
- [22] LI K, HUANG W, HU G, et al. Ultra-short term power load forecasting based on CEEMDAN-SE and LSTM neural network [J]. Energy and Buildings, 2023, 279: 112666.
- [23] 石志炜,张丽萍. 基于改进小波包阈值降噪的滚动轴承故障 分析 [J]. 计算机测量与控制, 2019, 27 (5): 58-63.
- [24] KARIJADI I, CHOU S Y. A hybrid RF-LSTM based on CEEMDAN for improving the accuracy of building energy consumption prediction [J]. Energy and Buildings, 2022, 259: 111908.
- [25] BREIMAN L. Random forests [J]. Machine Learning, 2001, 45: 5-32.
- [26] ALSATTAR H A, ZAIDAN A A, ZAIDAN B B. Novel metaheuristic bald eagle search optimisation algorithm [J]. Artificial Intelligence Review, 2020, 53: 2237 - 2264.