文章编号:1671-4598(2019)07-0150-05

DOI:10.16526/j. cnki.11-4762/tp. 2019.07.033

中图分类号:TH85

文献标识码:A

# 车载数据无线传输及其平视显示设计

吴劲阳1、眺 远2、杨 刚2、周兴社2

- (1. 西北工业大学 软件与微电子学院,西安 710129;
  - 2. 西北工业大学 计算机学院, 西安 7101293

摘要:随着社会经济的不断发展,汽车保有量逐年增加,车载数据无线传输及其平视显示技术作为一种行之有效的汽车辅助驾驶技术,不仅能够将车载数据无线传输至客户端,而且能够使驾驶员在平视范围内获取到汽车的实时运行数据和状态,提高了驾驶的安全性,改善了驾驶舱的人机交互体验;根据目前国内外车载数据无线传输及其平视显示技术的研究,提出了一套符合人机交互设计方法的车载平视显示器的设计原则并设计出了界面原型,以OBD-II、Arduino Mega2560 R3 开发板、USART HMI串口屏和 ESP8266—01 模块为基础,实现了车载数据的无线传输及其平视显示;最后,通过 OBD-II 模拟器仿真测试和实车测试,验证了系统在功能上的正确性以及在性能上的可靠性和实用性。

关键词:车载数据无线传输;平视显示;Arduino;USART HMI 串口屏;ESP8266-01 模块

# Wireless Transmission of Vehicle Data and Its Head Up Display Design

Wu Jinyang<sup>1</sup>, Yao Yuan<sup>2</sup>, Yang Gang<sup>2</sup>, Zhou Xingshe<sup>2</sup>

(1. College of Software and Microelectronics, Northwestern Polytechnic University, Xi'an 710129, China; 2. College of Computer Sciences, Northwestern Polytechnic University, Xi'an 710129, China)

Abstract: With the continuous development of social economy, the number of vehicle ownership is increasing year by year, the wireless transmission of vehicle data and its head up display technology, as an effective vehicle assisted driving technology, can not only transmit the vehicle data wirelessly to the client, but also enable the driver to obtain the real—time operation data and state of the vehicle within the range of the head up, which improves the safety of driving and improves the human—computer interaction experience of the cockpit. According to the research of wireless transmission of vehicle data and its head—up display technology at home and abroad, a set of design principles of vehicle head—up display conforming to the human—computer interaction design method is proposed and the interface prototype is designed. Based on the OBD—II, Arduino Mega2560 R3 development board, USART HMI serial screen and ESP8266—01 module, the wireless transmission of vehicle data and its head up display are realized. Finally, through the OBD—II Simulator simulation test and real vehicle test, the function correctness of the system and the reliability and practicability in performance are verified.

**Keywords:** the wireless transmission of vehicle data; head up display; Arduino; USART HMI serial screen; ESP8266-01 module

#### 0 引言

随着社会经济的不断发展,汽车已经成为人们日常生产、生活中不可或缺的交通工具[1],但高发的交通事故给人们的生命安全和财产安全也带来了严重的危害。世界卫生组织提供的资料显示,全球每年因道路交通事故死亡人数约有 125 万,相当于全球每天有 3500 人因交通事故死亡,数据显示,每年还有几千万人因此受伤或致残,其中,交通事故是 15~29 岁年轻人死亡的首要原因[2]。因此,获取汽车的详细行驶状况,对数目庞大的汽车实现高效地管理,提高汽车行驶的安全性,降低交通事故的发生率已成为未来汽车发展研究的一个主要研究方向。

据资料显示,驾驶员将视线从前方转移到仪表盘查看相 关信息需要3到5秒,在汽车行驶过程中,这段时间属于驾

收稿日期:2018-12-26; 修回日期:2019-01-28。

作者简介:吴劲阳(1996-),女,陕西西安人,硕士研究生,主要 从事信息物理融合系统方向的研究。 驶盲区,尤其是车辆在高速行驶时,3到5秒的盲区时间是非常危险的。车载数据无线传输及其平视显示系统的应用可以很好地解决这一问题,它不仅可以将车载数据无线传输至客户端,而且还可以将驾驶过程中的车载数据(如汽车行驶速度、发动机转速等信息)投射在前风窗玻璃上,使驾驶员不必低头就可获取到其所需的相关车载信息,从而避免了驾驶员注意力的分散行为,大大缩短了驾驶员的视野盲区时间,极大地提高了驾驶的舒适性和道路交通的安全性[3-1]。

近几年来,车联网技术迅速发展,在实现车与人之间的数据通信与交互方面,车载数据无线传输及其平视显示系统的开发与研究成为了各大汽车厂商关注的热点。但是目前,国内市场上的车载数据无线传输及其平视显示系统的显示内容、图标样式及布局、显示方法等大不相同,在数据传输效率、用户体验感与交互性等方面也有所欠缺[5-6]。因此,本文结合目前国内外车载数据无线传输及其平视显示系统的研究现状,设计并实现了一套结构简单,成本低廉,传输高效稳定的车载数据无线传输及其平视显

示系统。

#### 1 车载平视显示器的设计

#### 1.1 设计原则

汽车人机工程学,是从汽车设计角度出发,研究人(驾驶员、乘客等)在汽车使用过程中的生理、心理的变化,以及在人一车一环境中各种因素的相互作用,指导汽车及其部件设计(包括布置和设备等),目的在于设计出尽可能满足人的需求,具有良好的舒适性、安全性的汽车产品[4-7]。本文利用汽车人机工程学的相关研究成果,结合目前国内外车载平视显示器(head up display, HUD)的研究现状及发展水平,提出了一套符合人机交互设计方法的车载 HUD 设计原则,具体体现在以下三个方面:

## 1) 界面简洁清晰。

据相关资料显示,驾驶员在驾驶汽车时依靠视觉获取的信息占其所需总信息量的比例高达 90%,因此在对车载 HUD进行界面设计时,应做好充分的用户需求调研工作,根据用户的需求对显示在 HUD上的车载信息数目进行控制,设计出一个简洁清晰的 HUD界面,从而降低驾驶员的认知负荷,提高道路交通的安全性。

#### 2) 实时性强。

在驾驶汽车的过程中,若驾驶员能够通过车载 HUD实时获取到其所需要的准确的车载数据信息,则其会对当前的汽车运行状况有一个较为清晰明确的判断,从而使驾驶员能够及时调整对汽车的一系列操作和控制行为,提高驾驶的安全性。所以对于车载 HUD 而言,数据传输显示应具有很强的实时性。

#### 3) 注重用户体验感与交互性。

随着科学技术的不断发展,人们对汽车各方面的要求也越来越高,汽车厂商在设计车载 HUD时,应充分利用汽车人机工程学的相关研究成果,注重驾驶员驾驶汽车时生理和心理的需求变化,设计出扁平、理性化的视觉交互界面,最大程度地减少驾驶员的视觉疲劳,使其获得更好的视觉体验,从而实现人机交互的友好性。

#### 1.2 界面原型

通过汽车的 OBDII 接口可获取到 CAN 总线上的实时汽车工况数据,在进行了充分的用户调研与车载数据信息重要程度的分析之后,决定将汽车运行速度、发动机转速、瞬时油耗、平均油耗、剩余油量、冷却液温度、单次行驶里程以及总行驶里程等 8 个汽车实时运行数据显示在车载HUD界面(即 USART HMI 串口屏界面)上。

本文使用 USART HMI 串口屏设计软件进行界面的设计与开发,结合在 1.1 小节中提出的车载 HUD 的设计原则,考虑到汽车运行速度和发动机转速是驾驶员最为关心的车载数据,所以在界面布局上采用了较大的空间,力求做到清晰可辨,而其他六个驾驶员关心但较为次要的车载数据占用了较小的空间进行集中显示,同时,考虑到车载HUD 的投射显示原理,本文还设计了一个与之对应的镜像界面原型,如图 1 所示。





## 图 1 车载 HUD 界面 (镜像界面) 原型

# 2 系统总体架构与程序设计

#### 2.1 系统总体架构

本文设计实现的车载数据无线传输及其平视显示系统总体架构如图 2 所示,具体地,该系统分为车载数据采集、车载数据处理、车载数据显示与车载数据无线传输四个模块。其中,车载数据采集模块利用 OBD—II 接口实时采集汽车 CAN 总线数据,并对其进行解析与转换;车载数据处理模块利用 Arduino Mega2560 R3 开发板对串口传输过来的车载数据进行分割提取与处理;车载数据显示模块利用 USART HMI 串口屏显示通过硬件串口传输的 Arduino Mega2560 R3 开发板处理好的车载数据;车载数据无线传输模块利用 ESP8266—01 模块所创建的 wifi 热点,将车载数据实时上传到客户端(如手机端,PC 端等),实现车载数据的无线传输通信。

注: Arduino Mega2560 R3 开发板的串口 1 接 OBD—II 接口,读取其采集的数据;串口 2 接 USART HMI 串口屏,显示车载数据;串口 3 接 ESP8266—01 模块,传输车载数据。

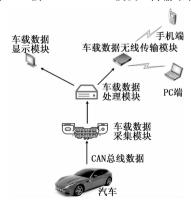


图 2 系统总体架构

#### 2.2 车载数据采集模块

在车载数据采集模块中,利用OBD-II接口实时采集汽车CAN总线数据。OBD-II有九种不同的工作模式,本文主要采用第一种工作模式来采集汽车运行的动态数据,这些来自汽车动力系统的汽车运行数据是由ISO标准规定的参数标识符(Parameter Identifiers, PID)来定义的,其

中每一个 PID 代表一个变量参数,在汽车 CAN 总线上是用一个 8 位的数据来代表该参数,例如 PID 0x05 代表了发动机冷却液的温度。

在 ISO 标准中定义了大量的 PID 参数,但却并不要求汽车厂商实现所有的 PID 参数,通过 PID 0x00、0x20、0x40、0x60、0x80、0xA0等就可以查询到某一个汽车厂商的 ECU 具体支持的 PID 参数情况,如表 1 所示。待获取到汽车厂商具体支持的 PID 参数后,向汽车的 ECU 发送这些PID 参数,通过 ECU 回复的响应就可以读取相关 PID 参数的具体数值,进而解析出相应的汽车运行时的动态数据<sup>[8]</sup>。

表 1 查询支持的 PID 参数

一直 一个有 PID	支持的 PID 参数
0 <b>x</b> 00	0x01-0x20
0 <b>x</b> 20	0x21-0x40
0 <b>x</b> 40	0 <b>x</b> 41-0 <b>x</b> 60
0 <b>x</b> 60	0 <b>x</b> 61-0 <b>x</b> 80
0 <b>x</b> 80	0x81-0xA0
0 <b>x</b> A0	0 x A 1 - 0 x C 0

#### 2.3 车载数据处理模块

在车载数据处理模块中,利用硬件串口将 OBD—II 接口采集到的车载数据传输至 Arduino Mega2560 R3 开发板,并对其进行进一步地分割提取与处理,从而实现李扬在[<sup>5]</sup>中提到的判断急加速(急减速)等相关操作,其具体流程如图 3 所示。

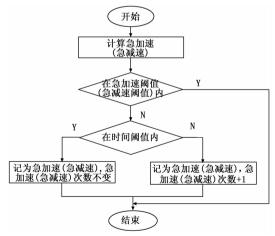


图 3 急加速 (急减速) 判断流程图

#### 2.4 车载数据显示模块

在车载数据显示模块中,Arduino Mega2560 R3 开发板将 串口1缓存区的车载数据处理后输出至串口2,从而将车载数据显示在USART HMI 串口屏上,具体流程如图4 所示。

#### 2.5 车载数据无线传输模块

在车载数据无线传输模块中,利用 AT 指令将 ESP8266 -01 模块的工作模式设置为 AP 模式,即 ESP8266-01 模块作为服务器,客户端连接其所创建的 wifi 热点,根据串口3缓存区的响应数据判断客户端是否连接成功,然后将

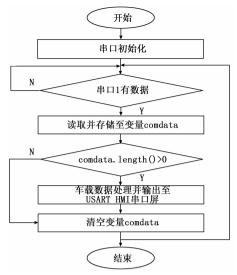


图 4 车载数据显示流程图

由串口1 获取的车载数据输出至串口3,将车载数据实时传输至客户端(如手机端,PC端等),从而实现车载数据的无线传输通信,具体流程如图5 所示。

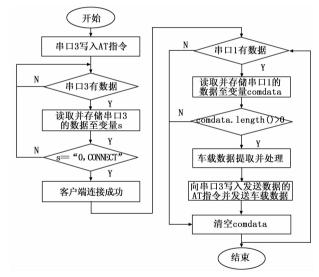


图 5 车载数据无线传输流程图

#### 3 实验与验证

#### 3.1 OBDII 模拟器仿真测试

#### 3.1.1 实验准备

#### 1) 软件准备。

车载数据无线传输及其平视显示系统仿真实验平台所需的软件包括: OBDII 模拟器调试工具、Arduino IDE、USART HMI 串口屏设计软件、串口调试助手、网络调试助手等。

#### 2) 硬件准备。

车载数据无线传输及其平视显示系统仿真实验平台所需的硬件包括: OBDII 模拟器、OBDII 串口模块、Arduino Mega2560 R3 开发板、USART HMI 串口屏、ESP8266 — 01 模块、面包板以及杜邦线若干。

首先将 OBDII 串口模块与 OBDII 模拟器的 CAN 物理接 口相连,然后通过串口将 OBDII 串口模块、USART HMI 串 口屏、ESP8266-01 模块与 Arduino Mega2560 R3 开发板相 连,搭建好的仿真试验平台如图 6 所示。该仿真测试平台利 用 OBDII 模拟器模拟汽车 OBD-II 接口的各种参数状态信 息,进行系统软件和硬件的整体调试,使开发者不需要在开 发的过程中为了测试功能模块就到实车上进行实验, 从而提 高了测试的效率[10]。



OBDII 模拟器仿真试验平台

#### 3.1.2 实验过程与结果

通过 USB转 TTL接口将 USART HMI 串口屏与电脑 相连,将由 USART HMI 串口屏设计软件设计好的界面原 型程序下载至串口屏上,待程序下载完成后串口屏上即可 正确显示设计好的界面原型。

通过 12 V 电源适配器接口给 OBDII 模拟器上电,可以 看到模拟器上的屏幕、协议指示灯、点火指示灯点亮,代 表该设备正常工作,与其 CAN 物理接口相连的 OBDII 串口 模块的绿灯点亮代表该模块上电工作。使用 USB 转串口线 给 Arduino Mega2560 R3 开发板上电,可以看到连接的 ESP8266-01 模块上电后蓝灯微弱闪烁后熄灭,红灯常亮。

其仿真测试结果如图 7 所示。将 Arduino IDE 串口监视 器获取到的车载数据与 USART HMI 串口屏、模拟客户端 (即 PC 端的网络调试助手)接收到的数据进行对比分析, 结果表明, OBDII 模拟器模拟的、OBDII 串口模块解析的 汽车工况数据由 Arduino Mega2560 R3 开发板分析与处理 后,可以准确地判断汽车急加速(急减速)次数,并将重 要的车载数据实时显示在 USART HMI 串口屏上,同时可 以由 ESP8266-01 模块所创建的 wifi 热点实时传输至模拟 的客户端上,从而验证了本系统在功能上的正确性。

#### 3.2 实车测试

#### 3.2.1 实验准备

在 3.1 节的仿真试验平台测试无误后,对本系统进行实 车测试,本次实车测试选用的车型为别克,所需的软件为 Arduino IDE, USART HMI 串口屏设计软件等; 硬件包括: OBDII 串口模块、Arduino Mega2560 R3 开发板、USART HMI 串口屏、ESP8266-01 模块、面包板以及杜邦线若干。

首先将 OBDII 串口模块与汽车上的 OBD 接口相连,然 后通过串口将 OBDII 串口模块、USART HMI 串口屏、 ESP8266-01 模块与 Arduino Mega2560 R3 开发板相连,



图 7 OBDII 模拟器仿真测试结果

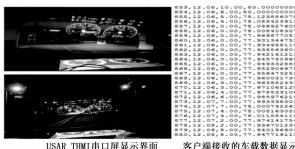
搭建好的实车测试平台如图 8 所示。



图 8 实车测试平台

#### 3.2.2 实验过程与结果

实车测试的过程记录如图 9 所示,将 Arduino IDE 串口 监视器获取到的车载数据与 USART HMI 串口屏、客户端 (在本次实车测试中即为 Android 手机端) 接收到的数据进 行对比分析,结果表明,本文设计的车载数据无线传输及 其平视显示系统能够准确判断汽车的急加速 (急减速) 次 数,并将驾驶员所需的车载数据实时准确地显示在车载 HUD (即 USART HMI 串口屏)上,同时也可以通过 ESP8266-01 模块所创建的 wifi 热点实时传输至客户端, 从而验证了本系统在性能上的可靠性和实用性。



USAR THMI 串口屏显示界面

车辆运行速度记录

实车测试过程

#### 总结与展望

#### 4.1 总结

本文结合目前国内外车载数据无线传输及其平视显示技

术的研究现状,提出了一套符合人机交互设计方法的车载平 视显示器的设计原则并设计出了界面原型,实现了一套车载 数据无线传输及其平视显示系统,该系统利用 Arduino Mega2560 R3 开发板处理汽车 OBD-II 接口上获取到的来自 CAN 总线的汽车工况数据,从而实现对三急操作(即急加 速、急减速和急转弯)中的急加速、急减速的准确判断,并 将驾驶员所需要的车载数据实时准确地显示在车载 HUD上, 同时可通过 ESP8266-01 模块所创建的 wifi 热点将车载数据 实时传输至客户端(如手机端, PC 端等),从而实现了车载 数据的无线传输通信与平视显示。最后,对本系统进行了 OBDII 模拟器仿真测试与实车测试,验证了本系统在功能上 的正确性以及在性能上的可靠性和实用性。

#### 4.2 展望

虽然本文实现了车载数据无线传输及其平视显示系统 的基本功能,但由于时间及本人能力有限,该系统还存在 着一些不足,未来需要进一步研究与改善的内容有:

- 1) 由于 ESP8266-01 模块的硬件性能有限,加之道路 环境存在信号干扰等因素的影响,在实车测试时偶尔会出 现车载数据传输的延时或丢包现象,后期可考虑使用传输 性能更加稳定的 wifi 模块实现车载数据的无线传输通信。
- 2) 可通过在 Arduino Mega2560 R3 开发板上添加额外 的传感器获取汽车 OBDII 接口无法采集到的车载数据信息, 例如,后期可考虑添加加速度传感器来判断三急操作中的

(上接第 114 页)

用前先将机箱类型参数设置为与实际机箱类型一致,软件 代码根据机箱类型参数分别对涉及单位的计算部分进行差 别化处理。

继 UCAM-70A之后, 共和仪器又推出了新款应变测 试仪 UCAM-60B, 机器更轻巧, 更便携, 还增加了以太网 通信接口。采用以太网通信接口可以大幅提升通信速率, 特别是在较多通道同时测量的场合。为了将该套测控软件 既可用于串口通信又可用于以太网口通信,对 UCAM-60B 的以太网通信协议进行了分析,对通信部分的代码进行 了局部改写,主要采用 Winsock 控件进行通信握手及数据 收发。经实际通信测试,与串口通信方式相比,在较少通 道测试时效率差别不大;但在较多通道同时测试时测量效 率可大幅提升。

#### 4 结束语

基于对 UCAM-70A 技术手册的深入研究及串口侦测, 在掌握其串口通讯协议规则的基础上,运用 Visual Basic 编 程工具结合第三方表格控件及数据库组件开发了基于 PC 机 的上位机测控软件, 实现了便捷的参数设置、高效的测量 与后处理功能,极大地提升了测量及后处理效率及数据可 靠性。并通过对 UCAM-60B 等其它系列应变仪通讯协议 的比较研究, 对软件的通讯协议部分作局部修改后可广泛 适用于 UCAM 系列应变仪,该软件设计方法及成果在结构 监测领域具有借鉴及推广应用价值。

急转弯,从而实现对三急操作的完整判断。

#### 参考文献:

- [1] 胡 宇. 车载抬头显示系统的研究 [D]. 武汉: 武汉理工大 学, 2012.
- [2] 朱 旌, 全世界每年因交通事故死亡人数近 125 万 [EB], 纽 约: 中国经济网, 2017.
- [3] 黄学勤. 基于 CAN 总线的汽车灯控网络系统的设计与实现 [D]. 南京: 南京农业大学, 2006.
- [4] 陈龙姣. 跨坐式单轨车辆车体内部人机工程设计分析研究 [D]. 重庆: 重庆交通大学, 2010.
- [5] 曹博. 基于 CAN 总线的抬头显示系统研究 [J]. 计算机测量 与控制, 2015, 23 (7): 2497-2500.
- [6] 王 兴. 车载平视显示技术 [J]. 电光与控制, 2014, 21
- [7] 宋福宏. 基于汽车人机工程学的虚拟人体模型研究 [D]. 哈 尔滨:哈尔滨工程大学,2007.
- [8] ISO/TC 22. ISO 15031-5-2006, Road vehicles Communication between vehicle and external equipment for emissions related diagnostics - Part 5: Emissions - related diagnostic services [S]. International Standards Organization, 2006.
- [9] 李 扬. 驾驶行为安全性多属性评价方法及应用研究 [D]. 吉林: 吉林大学, 2016.
- [10] 周 鹏. 基于 Android 平台和 OBD-II 的车联网应用系统设 计与开发 [D]. 重庆: 重庆大学, 2016.

#### 参考文献:

- [1] UCAM-70A 技术手册 [Z]. 日本共和株式会社,2000.
- [2] UCAM-60B技术手册[Z]. 日本共和株式会社, 2012.
- [3] 赛奎春, 李俊民. Visual Basic 函数参考大全 [M]. 北京: 人 民邮电出版社,2006.
- [4] 刘文涛, Visual Basic+Access 数据库开发与实例 [M]. 北京: 清华大学出版社,2006.
- [5] 江 全,杨志辉,朱东芹. Visual Basic 数据采集与串口通信测 控应用实战 [M]. 北京:人民邮电出版社,2010.
- [6] 杜志水,刘 娜,杨忠敏,等. FlexCell 表格控件在《工程泥 沙分析计算软件包》开发中的应用「J7. 西北水电, 2010 (2): 85 - 88.
- [7] 冯清贤, 薛 爱, 夏招广, 等. UCAM 数据接收硬件设计 [J]. 交通运输工程与信息学报,2005,3(1):98-103.
- [8] 黄有全,李桂平. Word 文档中插入图片的方法与质量分析 「J」. 电脑开发与应用, 2005, 18 (9): 56-59.
- [9] 叶水仙, 林国忠. 基于 printer 对象的报表控件设计 [J]. 微 计算机信息, 2008, 24 (30): 238-240.
- [10] 宋 涛. 基于第三方控件动态报表打印控件的设计与实现 [J]. 信息与电子工程, 2004, 2 (3): 225-228.
- [11] 张 芳, 王效亮, 乔 森, 等. 基于 1553B 总线的多通道测 控系统的开发[J]. 计算机测量与控制, 2018, 26 (12): 10
- [12] 童 艳,朱 丹. 测控数据实时监测软件设计方法研究 [J]. 计算机测量与控制, 2017, 25 (1): 101-104.