文章编号:1671-4598(2017)05-0150-05 DOI:10.16526/j.cnki.11-4762/tp.2017.05.042 中图分类号:TP309.7;TN26 文献标识码:A

# 基于菲涅耳变换的图像加密算法

## 郭绪坤1,康显桂2

(1. 广州体育学院, 广州 510500; 2. 中山大学 数据科学与计算机学院, 广州 510006)

摘要:针对相位截断加密算法无法抵御信息泄露问题,文章提出了一种基于相位截断菲涅耳变换与随机振幅掩模的加密算法,以抵 御信息泄露问题;算法首先将原彩色图像分为3个独立的颜色通道,在对其进行菲涅耳变换后加入随机振幅掩模通道,将4个通道分别 进行菲涅耳衍射截断处理;算法通过级联处理不仅提高了秘钥与密文间的关联性,还消除了信息泄露的风险;通过仿真试验与结果分析 可知,本算法不仅在波长与自由空间传播错误距离参数、密文噪声、遮挡污染、密文泄露以及不同攻击等情况下有较好的鲁棒性,还解 决了信息泄露问题。

关键词:相位截断;菲涅耳变换;图像加解密;彩色图像

## **Image Encryption Algorithm Based on Fresnel Transform**

Guo Xukun<sup>1</sup>, Kang Xiangui<sup>2</sup>

(1. Guang Zhou Sport University, Guangzhou 510500, China;

2. School of Date and Computer Science Sun Yan-Sen University, Guangzhou 510006, China)

**Abstract**: As the phase truncation encryption algorithm can not resist the problem of information leakage, this paper proposes an encryption algorithm of phase truncation Fresnel transform and random amplitude mask in order to resist information disclosure. Firstly, the original image is divided into three separate color channels in the Fresnel transform after adding random amplitude mask channel, and then the four channels were Fresnel diffraction truncation. The algorithm not only improves the relevance between the secret key and the ciphertext also eliminates the risk of information leakage through the cascade process. Through simulation experiment and result analysis, this algorithm not only has good robustness against the error distance parameter, the noise of the cipher, the pollution of the block, the leakage of the cipher and the different attack, but also solves the problem of information leakage.

Keywords: phase truncate; Fresnel transform; Image encryption and decryption; color image

#### 0 引言

随着计算机和网络技术的快速发展,数字图像的处理日益 便捷,这种便捷也给图像的信息安全造成了一定的负面影响, 因此对图像进行加密处理是防止图像被截获篡改的有效方法。 近年来,光学加密技术具有高速并行处理能力和灵活的加密自 由度特性,相较于数字加密有着特殊的优势。光学加密相关算 法成为当前研究的热点,其中大多数算法都是基于 REFREGI-ER 和 JAVIDI 提出的双随机相位编码加密技术<sup>[1-2]</sup>,比如分数 傅里叶变换加密系统、扩展分数傅里叶变换加密系统以及菲涅 耳变换加密系统等,这些加密系统的加密密钥和解密密钥是相 同的,属于对称加密系统。而对称加密系统在遭受攻击时容易 产生安全问题[3-5]。针对于此,大量文献对对称加密系统进行 了改进,如文献「6]提出一种基于球面波照射的非对称光学 图像加密算法,算法采用球面波的自带因子扰乱输入图像空间 信息的方法实现图像的加解密; 文献 [7] 提出一种基于衍射 光学偏振选择与相位掩模的图像加密算法,克服了相位截断加 密的鲁棒性缺失等; 文献「8]提出了一种提出基于相位截断

收稿日期:2016-10-12; 修回日期:2017-01-05。

**基金项目:**国家自然科学基金(61379155);广东省教育厅 2015 重大 科研立项青年项目(2015KQNCX078)。

作者简介:郭绪坤(1981-),男,硕士,讲师,主要从事多媒体信号处理、信息安全与图像加密方向的研究。

康显桂(1969-),男,博士,教授,主要从事多媒体信息处理与图像 处理方向的研究。 傅里叶变换的非对称加密系统,利用相位截断和两个公开的随 机相位掩模产生具有实值并夹杂白噪声的密文,以克服对称加 密系统中的安全问题。但大多数改进算法并没有解决加密系统 中的信息泄露问题。菲涅耳变换是一种光学变换,最大的特点 是有两个变换参数,与其他变换域相比具有更高的安全性,并 且菲涅耳变换不需要光学透镜,两块相位板可以作为密钥,变 换衍射的距离和波长也可以成为密钥,可控性强,操作简单。 针对此,本文基于相位截断菲涅耳变换与随机振幅掩模,提出 了一种新的非对称加解密系统。

## 1 菲涅耳衍射

衍射是指光波在传播的过程中,遇到狭缝、小孔或圆盘之 类的障碍物后发生不同程度弯散传播的现象。而菲涅耳衍射指 的是光波在近场区域的衍射。假设衍射挡板上有一点 S'(x', y')发出的光波衍射到平面 S(x,y) 点 (见图 1)。衍射面到平 面的距离为 d, S'与 S 之间的距离为 r。



根据瑞利一索末菲衍射公式<sup>[9]</sup>得出 S(x,y) 处光波的复振

幅为:

$$g(x,y) = \frac{1}{t\delta} \iint_{\Sigma} S'(x',y') \frac{e^{ikr}}{r} \cos\theta dx' dy'$$
(1)

式中,  $\cos\theta = d/r$  表示倾斜因子,  $\sum$  表示人射光波面上的一部 分,  $\theta$  为衍射角度, 当  $\theta$  较小忽略不计时,则可将  $k = 2\pi/\delta$ , 则式 (1) 可改写为:

$$g(x,y) = \frac{1}{t\delta} \iint_{\Sigma} S'(x',y') \frac{e^{tkr}}{r} dx' dy'$$
(2)

S'与S之间的距离为:

$$r = \sqrt{d^2 + (x - x')^2 + (y - y')^2}$$
(3)  
用二项式将距离 r 展开可得:

$$r = d + \frac{(x - x')^{2} + (y - y')^{2}}{2d} + \frac{((x - x')^{2} + (y - y')^{2})^{2}}{8d^{3}} + \dots$$
(4)

当衍射物体大小不变时,随着距离 d 的不断加大,  $\frac{((x-x')^2 + (y-y')^2)^2}{8d^3} \quad 会 逐 渐 减 小, 当 满 足$   $\frac{((x-x')^2 + (y-y')^2)^2}{8d^3} << \delta \text{时,距离 r 可表示为:}$ 

$$r = d + \frac{(x - x')^2 + (y - y')^2}{2d}$$
(5)

将式(5)代入式(2)中可得:

$$g(x,y) = Frl[f(x,y)] \approx$$

$$\frac{\exp(tkd)}{t\delta d} \iint f(x,y) \exp\left(tk \frac{(x-x')^2 + (y-y')^2}{2d}\right) dxdy (6)$$
上式即为菲涅耳衍射公式, 
$$\frac{((x-x')^2 + (y-y')^2)^2}{8d^3} <<$$

δ为菲涅耳近似条件。

#### 2 基于相位截断菲涅耳变换的加解密算法

#### 2.1 彩色图像加密算法

彩色图像由红、绿、蓝3个颜色通道组成,设f(x,y)代表原彩色图像,其中红、绿、蓝3个颜色通道分别用 $f_R(x, y)$ 、 $f_G(x,y)$ 、 $f_B(x,y)$ 表示。一幅彩色图像中高频部分和低频部分分布是不均匀的,若是直接进行图像变换加密,当加密图像一旦被攻击解密后容易造成信息的泄露。为了扰乱原彩色图像的图谱信息,提高加密图像的信息安全,本文对原彩色图像进行菲涅耳变换后加入随机振幅掩模通道(RAM 通道)。由此加密算法需要对4个通道进行菲涅耳变换(PTFrT)并加密。假设原彩色图像的红、绿、蓝与随机振幅掩模4个通道的波长分别用 $\lambda_1$ 、 $\lambda_2$ 、 $\lambda_3$ 、 $\lambda_4$ 表示,为简化分析,本文仅对单通道作详细分析,基于相位截断菲涅耳变换的彩色图像加密过程如图2所示。

以图 2 为例,平行的一组光波照射图像,设光波长为 $\lambda_1$ 。 函数  $G_1(x,y)$  位于输入平面,函数  $G_2(u,v)$  位于菲涅耳平面, 两个函数为统计独立的随机相位掩模。设菲涅耳衍射的自由空 间传播距离为  $d_1$ ,对菲涅耳衍射进行相位截断,则在  $G_2$  之前 获得的衍射振幅可表示为:

$$h_{R}(u,v) = PT\{FrT_{\lambda_{1}}^{d_{1}}[f_{R}(x,y)G_{1}(x,y)]\}$$
(7)  
式中, PT{}为相位截断操作, FrT\_{\lambda\_{1}}^{d\_{1}}为菲涅耳变换,具体定  
义为:

$$FrT_{\lambda_1}^{d_1}[f(x,y)](u,v) = \frac{\exp\{j2\pi d_1/\lambda_1\}}{j\lambda_1 d_1} \iint f(x,y) \times$$





$$\exp\left[\frac{j\pi}{\lambda_1 d_1}((x-u)^2 + (y-v)^2)\right] dxdy \tag{8}$$

经过第二次距离为  $d_2$  自由空间传播之后, CCD 平面记录 下加密密文  $C_R(\delta,\sigma)$ , 可表示为:

$$C_R(\delta,\sigma) = PT\{FrT_{\lambda_1}^{d_2}[h_R(u,v)G_2(u,v)]\}$$
(8)

设红色通道的解密秘钥为  $D_2(u,v)$  和  $D_1(\delta,\sigma)$ , 对其计算 如下:

$$D_{2}(u,v) = PR\{FrT_{\lambda_{1}}^{d_{1}}[f_{R}(x,y)G_{1}(x,y)]\}$$
(9)

$$D_1(\delta,\sigma) = PR\{FrT_{\lambda_1}^{d_2}[h_R(u,v)G_2(u,v)]\}$$
(10)

式中, PR{}为相位保持操作,可看出解密秘钥 $D_2(u,v)$ 、  $D_1(\delta,\sigma)$ 与解密秘钥 $G_1(x,y)$ 与 $G_2(u,v)$ 有所差异。红色通道的解密图像可表示为:

$$h'_{R}(u,v) = PT\{FrT_{\lambda_{1}}^{-d_{2}}[C_{R}(\delta,\sigma)D_{1}(\delta,\sigma)]\}$$
(11)

$$J_{R}(x,y) = PT\{FrT_{\lambda_{1}}^{-d_{1}}[h'_{R}(u,v)D_{2}(u,v)]\}$$
(12)

绿、蓝、随机振幅掩模 RAM 通道的加密过程与红色通道 类似,对  $G_1(x,y)$ 和  $G_2(u,v)$ 进行调制,可生成对应的加密 秘钥。波长为  $\lambda_2$ 的绿色通道加密秘钥为:

$$E_{G_1}(x, y) = D_1(\delta, \sigma) \cdot G_1(x, y) E_{G_2}(x, y) = D_2(\delta, \sigma) \cdot G_2(u, v)$$
(13)

波长为λ3 蓝色通道加密秘钥为:

$$E_{B1}(x,y) = D_3(\delta,\sigma) \cdot G_1(x,y)E_{B2}(x,y) = D_4(\delta,\sigma) \cdot G_2(u,v)$$
(14)

波长为λ4的 RAM 通道加密秘钥为:

$$(x,y) = D_5(\delta,\sigma) \cdot G_1(x,y) E_{M2}(x,y) = D_2(\delta,\sigma) \cdot G_2(y,y)$$

(15)

绿、蓝和随机振幅掩模 RAM 三个通道的加密过程见图 2 (b) ~ (d)。为了简化分析,设红、绿、蓝和随机振幅掩模通 道 4 个通道的传播距离相等,在加密程序的最后,生成了两个 解密秘钥  $K_1(x,y) = K_2(x,y)$ (见图 2 (d))。图 3 详细介绍 了 4 个通道的加密流程。

如图 3 所示在加密过程中生成 4 个加密的密文分别为:  $C_R(\delta,\sigma), C_G(\delta,\sigma), C_B(\delta,\sigma), C_{RAM}(\delta,\sigma),$ 其中红色密钥( $D_1$ ,  $D_2$ )、绿色密钥( $D_3, D_4$ )和蓝色解密秘钥( $D_5, D_6$ )不会公开。 经过一系列的加密过程最终将各密文的解密秘钥 $K_1(\delta,\sigma)$ 和  $K_2(\delta,\sigma)$ 传输到最后,并将其记录下来。

#### 2.2 彩色图像解密

 $E_{M1}$ 

彩色加密算法从红色通道开始加密,到随机振幅掩模 RAM结束,而解密流程与之相反。图4为彩色图像解密算法 的流程图。



图 4 彩色图像解密算法流程

首先使用解密秘钥  $K_1(\delta,\sigma)$  和  $K_2(u,v)$  对随机振幅掩模 RAM 进行解密, 解密过程中分别生成加密秘钥  $E_{M1}(x,y)$  和  $E_{M2}(u,v)$ :

$$E_{M2}(u,v) = PR\{FrT_{\lambda_1}^{-d2}[C_M(\delta,\sigma)K_1(\delta,\sigma)]\}$$
(16)

$$h'_{M}(u,v) = PT\{FrT_{\lambda_{4}}^{-d2}[C_{M}(\delta,\sigma)K_{1}(\delta,\sigma)]\}$$
(17)

$$E_{M1}(x,y) = PR\{FrT_{\lambda_4}^{-d_1}[h_{\dot{M}}(u,v)K_2(u,v)]\}$$
(18)

然后将上式获得的加密秘钥  $E_{M1}(x,y)$ 、 $E_{M2}(u,v)$  与 RPM 的共轭  $G_1^*(x,y)$ 和  $G_2^*(u,v)$ 结合,产生解密秘钥  $D_5(\delta,\sigma)$ 和  $D_6(u,v)$ :

$$D_5(\delta,\sigma) = E_{M1}(x,y) [G_1^*(x,y)]$$
(19)

$$D_6(u,v) = E_{M2}(u,v) [G_2^*(u,v)]$$
(20)

利用解密秘钥  $D_{s}(\delta,\sigma)$  和  $D_{s}(u,v)$  对蓝色通道进行解密得 到解密秘钥依次对绿色、红色通道分别解密,解密流程如上图 4 所示。

比较解密图像和原图像,评价加密算法的性能需要有一个衡量标准。主观的评价方法只是通过肉眼观察效果,评价结果主观性比较强。通常采用客观的评价方法,本文采用相关系数(CC)来衡量解密图像  $\hat{f}(x,y)$  与原图像 f(x,y) 的相似性,如下:

$$CC = \frac{\operatorname{cov}(f(x,y), \stackrel{\wedge}{f}(x,y))}{\sigma f(x,y)\sigma f(x,y)}$$
(21)

cov(f(x,y), f(x,y))为解密图像和原图像这两个关联图像的互协方差,  $\sigma$ 为标准偏差。

## 3 仿真试验与结果分析

本文 PC 机 (Intel (R) Core i3-3240 CPU@3.4 GHz 4 G 内存)在 MATLAB 7 上仿真试验,对仿真实验中的参数设置 如下:菲涅耳衍射的自由空间传播距离  $d_1$  为 65 mm,第二次 自由空间传播距离  $d_2$  为 95 mm,原彩色图像的红、绿、蓝与 随机振幅掩模 4 个通道的波长  $\lambda_1$ 、 $\lambda_2$ 、 $\lambda_3$ 、 $\lambda_4$  分别为: 633.2 nm、 536.9 nm、442.6 nm、598 nm。 仿真实验选择 lenna 彩色图像(大小为 512×512),利用 本文算法对其进行加解密处理,lenna 彩色图像各通道加密密 文如图 5 所示。



上图 5 (b) ~ (e) 分别为本算法对 lenna 图像处理所得的红色、绿色、蓝色和随机振幅掩模 RAM 通道的密文,密文中完全看不出图像信息。图 5 (f) 为解密秘钥  $K_1(\delta,\sigma)$ 的生成,图 5 (g) 为解密秘钥  $K_2(u,v)$ 的结果,使用  $K_1(\delta,\sigma)$ 和  $K_2(u,v)$ 两个正确秘钥后解密图像如图 5 (h)所示。此外,为了检验本算法的鲁棒性,使用  $RPM(G_1(x,y),G_2(u,v))$ 与随机相位两个错误的解密秘钥来解密图像,图 5 (i) 与 (j) 分别显示了解密图像结果,即使用错误秘钥无法获得原图像的 任何信息。为了比较解密图像和原图像的相关性,本文将 lenna 原图像与解密得到的图 (h) 进行相关性计算,原图像与解密图像的相关系数值为 1,由此可见,通过本算法可获得与原 图像一致的解密图像。

#### 3.1 本文算法对不同错误参数的鲁棒性

为了验证本算法对不同错误参数的鲁棒性,本算法利用不 同波长与自由空间传播距离等参数对图像进行解密,结果如下 图 6 所示。



图 6 不同波长与自由空间传播距离误差解密结果

图 6 (a) 为 RAM 通道 10 nm 波长误差解密结果,其 RGB 三色通道的 MSE 值分别为 (0.1552,0.0848,0.0588) 从图中可图看出解密图像中无原图像任何信息;图 6 (b) 为 红色通道 10 nm 波长误差的解密结果,其 RGB 三色通道的 MSE 值为 (0.1292,1.9997×10<sup>-25</sup>,9.1979×10<sup>-26</sup>),解密 图像也没有原图像的颜色信息。图 6(a) 与(b)的红、绿、 蓝三色相关系数值分别为(0.0006,0.0007,0.0062) 与 (0.2669,1.0,1.0)。出现上述结果是由于本算法为级联加密算 法,RAM通道为第一解密通道,当RAM通道波长错误后三 色通道的解密也受之影响。而红色通道是最后一个解密通道, 错误的波长仅会影响自身。

图 6 (c) 为 RAM 通道 3 毫米误差传播距离  $d_1$  的解密图 像,其 RGB 三色 MSE 值为 (0.1356, 0.0832, 0.0314), 红、 绿、蓝三色通道的相关系数值为 (0.1202, 0.0156, 0.4282)。 图 6 (d) 为红色通道 3 毫米误差传播距离  $d_1$  的解密图像,其 红、绿、蓝三色通道的相关系数值为 (0.3645, 1.0, 1.0)。 图 6 (e) 为 RAM 通道 3 毫米误差传播距离  $d_2$  的解密图像,其 RGB 三色 MSE 值为 (0.1554, 0.0716, 0.0582),对应的红 绿蓝通道相关系数值为 (0.0049, 0.1526, 0.0172);图 6 (f) 为红色通道 3 毫米误差传播距离  $d_2$  的解密图像,其 RGB 三色 MSE 值为 (0.0871, 2.4756×10<sup>-26</sup>, 5.5818×10<sup>-28</sup>),对应 的红绿蓝通道相关系数值为 (0.3686, 1.0, 1.0)。可看出传 播距离  $d_1$ 与  $d_2$  的误差也会对解密图像造成明显的影响,传播 距离误差对解密图像的影响与波长误差的影响接近。

#### 3.2 本文算法对密文噪声和遮挡污染的鲁棒性

在图像的实际传输和存储等处理应用中,密文可能遭到破 坏,健壮的加解密算法可以有效处理残缺的密文得到原加密图 像。本文对密文噪声作鲁棒性测试,首先将零均值、不同标准 偏差的高斯白噪声加入密文中。

图 7 (a) 为相关系数为 0.7162 的解密图像效果,其高斯 噪声的标准偏差为 0.05, 密文虽受到噪声污染但本文算法所 得到的解密图像能显示出原图像的大部分信息。图 7 (c) 为 不同标准偏差下相关系数值的统计结果,由曲线可看出,解密 图像的相关系数值随着噪声的下降而增加。



实验还测试了本算法对遮挡污染处理的鲁棒性。图7(b) 显示的是相关系数值为0.3735、遮挡10%的解密图像。图7 (d)为不同遮挡百分比下相关系数值的统计结果。通过曲线可 以看出,解密图像的质量与遮挡范围成反相关。

#### 3.3 本文算法对信息泄露的有效性

加密算法将原图像进行加密后,将信息隐藏到对应的密文 和相位掩模秘钥中,一般情况下使用非密文或相位掩膜秘钥无 法还原原图像,然而有些加密算法会发生信息泄露问题。下面 验证本算法对信息泄露的有效性。

文献「10]算法分别对图像的红绿蓝三色通道进行独立加 密,设3个通道的密文为 $T(\delta,\sigma)$ ,相位秘钥为 $P_{C}(u,v)$ 、  $P_{T}(\delta,\sigma)$ 。图 8 (a) 为文献 [10] 算法只对红色通道采用相位 秘钥  $P_{C}(u,v)$  进行解密的结果;图 8(b)为文献「10]算法 对三色通道仅使用相位秘钥  $P_{c}(u,v)$  进行解密的结果: 图 8 (c) 为文献「10] 算法对红色通道使用密文 T(δ,σ) 与相位秘 钥  $P_{C}(u,v)$  进行解密的结果;图 8 (d) 为文献 [10] 算法对 三色通道使用密文  $T(\delta,\sigma)$  与相位秘钥  $P_{C}(u,v)$  进行解密的结 果:图8(e)为文献「10]算法对红色通道使用相位秘钥  $P_{C}(u,v) 与 P_{T}(\delta,\sigma)$ ,但不使用任何密文进行解密的结果;图 8(f)为文献[10]算法对红绿蓝三色通道使用相位秘钥  $P_{C}(u,v)$ 与 $P_{T}(\delta,\sigma)$ ,但不使用任何密文进行解密的结果。从 图 8 (a) ~ (f) 可看出, 文献「10] 算法即便使用不完整密 文或相位掩膜秘钥也能获得原图像的部分信息,有信息泄露的 风险,对信息泄露抵御性和有效性较低。而本算法红、绿、蓝 三色通道的相位秘钥隐藏于级联系统之中,仅将  $K_1(\delta,\sigma)$  和  $K_2(u,v)$ 作为解密秘钥。图 8 (g) 为本算法使用  $K_2(u,v)$  进 行解密的结果;图8(h)为本算法使用密文 $C_{RAM}(\delta,\sigma)$ 与相位 秘钥  $K_2(u,v)$  进行解密的结果;图 8(i) 为本算法使用使用 相位秘钥  $K_1(\delta,\sigma)$  与  $K_2(u,v)$  进行解密的结果。由实验结果 可知本算法在仅获悉部分秘钥与密文的情况下,无法获得原图 像的任何信息。说明了本算法对信息泄露有很强的抵御性。



图 8 两算法对对信息泄露的鲁棒性试验结果

#### 3.4 本文算法对不同攻击的鲁棒性

仿真实验测试了本文算法在波长与自由空间传播距离不同 错误参数、密文噪声和遮挡污染以及密文泄露不同情况下的鲁 棒性。为了更充分的证明本文算法的健壮性,实验测试本算法 对不同攻击的鲁棒性。

本文算法采用相位截断操作,使得输出与输入并无线性关 系,因此本算法可抵御选择密文攻击、已知明文攻击、选择明 文攻击等此类攻击。试验采用已知明文攻击与选择明文攻击对 本算法进行测试,结果如图 9 所示。

图 9 (a) 为本算法对已知明文攻击的实验结果,图 9 (b) 为本算法对选择明文攻击的实验结果,两种攻击的结果并没有 获取到原图像的任何信息,算法抵御攻击的能力较强,说明本 算法对部分常见攻击的鲁棒性较好。



### 4 总结

本文基于相位截断菲涅耳变换与随机振幅掩模,提出了一 种新的非对称加解密算法,算法将原彩色图像分为三个独立的 颜色通道,在对其进行菲涅耳变换后加入随机振幅掩模通道, 将四个通道分别进行菲涅耳衍射截断处理,通过级联处理不仅 提高了秘钥与密文间的关联性还消除了信息泄露的风险。用不 完整解密秘钥无法获得原图像的任何信息,经过仿真验证本算 法对波长与自由空间传播错误距离参数、密文噪声、遮挡污 染、密文泄露以及不同攻击等情况下有较好的鲁棒性。

#### 参考文献:

 Prfregiep P, Javidi B. Optical image encryption based on input plane and Fourier plane random encoding [J]. Optics Letters, 1995, 20 (7): 767-769.

来; l<sub>1</sub>-SVD 算法采用直接对待恢复信号进行 l<sub>1</sub> 范数约束,这 将导致在恢复信号的过程中得不到更稀疏的结果,进而在 DOA 估计的空间谱上出现伪谱峰,降低了 DOA 的估计精度。



图 5 DOA 估计成功概率

## 5 结束语

本文在 KR 积变换理论的基础上,提出了一种在单快拍条 件下对顺序重构虚拟阵列的提取信号子空间稀疏表示的 DOA 估计算法,经过仿真验证本文算法对相关信号具有更强的处理 能力,尤其是在低信噪比情况下相对于 *l*<sub>1</sub> - SVD,OMP 和 MUSIC 算法估计精度也大大提高。然而,本文算法利用凸优 化工具箱处理,在运算量方面并没有太大的优势,这方面还需 要更进一步的研究。

#### 参考文献:

- [1] GRANT M and BOYD S. CVX: Matlab software for disciplined convex programming [OL]. http://cvxr. com/cvx, 2012.
- [2]王 凌,李国林,刘坚强,等.一种基于数据矩阵重构的相干信 源二维测向新方法 [J].西安电子科技大学学报,2013,40 (2): 130-137.

- [2] 周 琳,杜广朝,邵明省.基于双随机编码正交映射的全息图像 加密 [J]. 电视技术, 2013, 37 (1): 24-27.
- [3] Deng X, Zhao D. Single- channel color image encryption based on asymmetric cryptosystem [J]. Opt. Laser Tech, 2012, (44): 136-140.
- [4] Deng X, Zhao D. Multiple— image encryption using phase retrieve algorithm and inter — modulation in Fourier domain [J]. Opt. LaserTech, 2012, 44: 374-377.
- [5] Hwang H E, Chang H T, Lie W N. Fast double- phase retrieval in Fresnel domain using modified Gerchberg- Saxton algorithm for lensless optical security systems [J]. Opt. Express, 2009, 17: 13700-13710.
- [6] 丁湘陵. 基于球面波照射的非对称光学图像加密 [J]. 激光技术, 2013, 37 (5): 577-581.
- [7] Rajput S K, Nishchal N K. Asymmetric color cryptosystem using polarization selective diffractive optical element and structured phase mask [J]. Applied Optics, 2012, 51 (22): 5377 - 5386.
- [8] Qin W, Peng X. Asymmetric cryptosystem based on phase-truncated Fourier transforms [J]. Opt. Lett, 2010, 35: 118-120.
- [9] 黎上芩. 提高菲涅尔数字全息再现像质量的研究 [D]. 大连: 大连理工大学, 2009.
- [10] Chen H, Du X, Liu Z, et al. Color image encryption based on the affine transform and gyrator transform [J]. Optics and Lasers in Engineering, 2013, 51 (6): 768-775.

- [3] 杜新鹏. 联合稀疏恢复新型算法及其应用研究 [D]. 长沙: 国防 科技大学, 2013.
- [4] 刘庆华, 欧阳缮, 何振清. 准平稳信号的 Khatri-Rao 积联合稀疏 分解 DOA 估计方法 [J]. 系统工程与电子技术, 2012, 34 (9): 1753-1757.
- [5] 严金山, 彭秀艳, 王咸鹏. 基于酉变换的虚拟阵列 DOA 估计算法 [J]. 哈尔滨工业大学学报, 2012, 44 (4): 136-140.
- [6] Malioutov D, Mujdat C, Willsky A. A sparse signal reconstruction perspective for source localization with sensor arrays [J]. IEEE Transaction on Signal Processing, 2005, 53 (8): 3010-3022.
- [7] Ma W K, Hsieh T H, Chi C Y. DOA estimation of quasi-stationary signals with less sensors than sources and unknown spatial noise covariance: A Khatri-Rao subspace approach [J]. IEEE Transaction. On Signal Processing, 2010, 58 (4): 2168-2180.
- [8] 蔡晶晶,宗 汝,蔡 辉. 基于空域平滑稀疏重构的 DOA 估计算 法 [J]. 电子与信息学报, 2016, 38 (1): 168-173.
- [9] 解 虎,冯大政,魏倩茹.采用信号子空间稀疏表示的 DOA 估计 方法 [J].系统工程与电子技术,2015,37 (8):1717-1722.
- [10] Yin J H, Chen T Q. Direction of arrival estimation using a sparse representation of array covariance vectors [J]. IEEE Transaction. on Signal Processing letter, 2011, 59 (9): 4489 - 4493.
- [11] Tibshirani R. Regression shrinkage and selection via the LASSO
   [J]. Journal of the Royal Statistical Society: Series B, 1996, 58
   (1): 267 288.
- [12] Ma W K, Hsieh T H, Chi C Y. DOA estimation of quasi-stationary signals with less sensors than sources and unknown spatial noise covariance: A Khatri-Rao subspace approach [J]. IEEE Trans. On signal Processing, 2010, 58 (4): 2168-2180.
- [13] Candes E J, Tao T. Decoding by linear programming [J]. IEEE Transactions on Information Theory, 2005, 51 (12): 4203 - 4215.